

Unoszący ręcznie prowadzony 1.8 - 2.5 tony

BT levio

W-series

LWE180

LWE200

LWE250



Funkcja operatora idącego

Specyfikacja wózka					LWE180	LWE200	LWE250
Dane identyfikacyjne	1.1	Producent			Toyota	Toyota	Toyota
	1.2	Model			LWE180	LWE200	LWE250
	1.3	Napęd			Elektryczny		
	1.4	Typ sterowania (pozycja operatora)			Ręcznie prowadzony		
	1.5	Udźwig/ ładunek znamionowy	Q	kg	1800	2000	2500
	1.6	Środek ciężkości ładunku	c	mm	600	600	600
	1.8	Odległość ładunku, od środka koła widel do przedniej powierzchni widel (widły podniesione/opuszczone)	x	mm	898/955	898/955	898/955
	1.9	Rozstaw osi (widły podniesione/opuszczone)	y	mm	1287/1344	1287/1344	1287/1344
	Ciężar	2.1	Ciężar roboczy włącznie z baterią		kg	554	554
2.2		Obciążenie na oś, z ładunkiem, koło jezdne/samonastawne/widel		kg	760/150/1435	815/150/1580	950/150/1945
2.3		Obciążenie na oś, bez ładunku, koło jezdne/samonastawne/widel		kg	260/150/135	260/150/135	260/150/135
Koła	3.1	Koło jezdne/samonastawne/widel			Tophane/Tophane/PUR *)		Vulkollan/Tophane/Vulkollan *)
	3.2	Rozmiar kół, przód		mm	Ø230x70	Ø230x70	Ø230x70
	3.3	Rozmiar kół, tył		mm	Ø85x75	Ø85x75	Ø85x75
	3.4	Dodatkowe koła (wymiar)		mm	Ø125x50	Ø125x50	Ø125x50
	3.5	Koła, liczba przód/tył (x = koła napędzane)			1x+2/4	1x+2/4	1x+2/4
	3.6	Rozstaw kół, przód	b ₁₀	mm	430	430	430
	3.7	Rozstaw kół, tył	b ₁₁	mm	370	370	370
Wymiary	4.4	Zakres ruchu podnoszenia	h ₃	mm	120	120	120
		Wysokość podnoszenia	h ₂₃	mm	205	205	205
	4.8	Wysokość platformy (opcja z platformą)	h ₇	mm	—	150	—
	4.9	Wysokość ramienia sterującego w położeniu do jazdy, min./maks.	h ₁₄	mm	865/1235	865/1235	865/1235
	4.15	Wysokość, opuszczone widły	h ₁₃	mm	85	85	85
	4.19	Długość całkowita	l ₁	mm	1688	1688	1688
	4.20	Długość do przedniej powierzchni widel	l ₂	mm	538	538	538
	4.21	Szerokość całkowita	b ₁	mm	726	726	726
	4.22	Wymiary widel	s/e/l	mm	78/180/1150 *)	78/180/1150 *)	78/180/1150 *)
	4.25	Szerokość nad widłami	b ₅	mm	550 *)	550 *)	550 *)
	4.32	Prześwit, środek rozstawu osi	m ₂	mm	21	21	21
	4.33	Szerokość ścieżki dla palet 1000 x 1200 w poprzek	A _{st}	mm	1899	1899	1899
	4.34	Szerokość ścieżki dla palet 800 x 1200 wzdłuż	A _{st}	mm	1949	1949	1949
4.35	Promień skrętu	W _a	mm	1447	1447	1447	
Osiągi	5.1	Prędkość jazdy, z ładunkiem/bez ładunku		km/h	6/6	6/6	6/6
	5.2	Prędkość podnoszenia, z ładunkiem/bez ładunku		m/s	0,04/0,05	0,06/0,09	0,05/0,09
	5.3	Prędkość opuszczania, z ładunkiem/bez ładunku		m/s	0,09/0,08	0,09/0,08	0,09/0,08
	5.8	Maksymalna zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku		%	9/18 ¹⁾	9/18 ¹⁾	8/18 ¹⁾
	5.10	Hamulec główny			Elektromagnetyczny		
Silnik elektryczny	6.1	Moc znamionowa silnika jezdnego S2 60 min		kW	1,0	1,5	1,5
	6.2	Moc znamionowa silnika podnoszenia przy S3 15%		kW	1,0 ²⁾	1,4 ²⁾	1,4 ²⁾
	6.4	Napięcie baterii, pojemność nominalna K _s		V/Ah	24/225 *)	24/225 *)	24/225 *)
	6.5	Ciężar baterii		kg	214 *)	214 *)	214 *)
	6.6	Zużycie energii według cyklu VDI		kWh/h	0,36	0,39	—
	Inne	8.1	Rodzaj sterowania napędem			BT Powerdrive	

¹⁾ Wielkość zgodna ze standardem firmowym

²⁾ S3 10%

*) Dostępne są dodatkowe zmiany o innych wartościach.

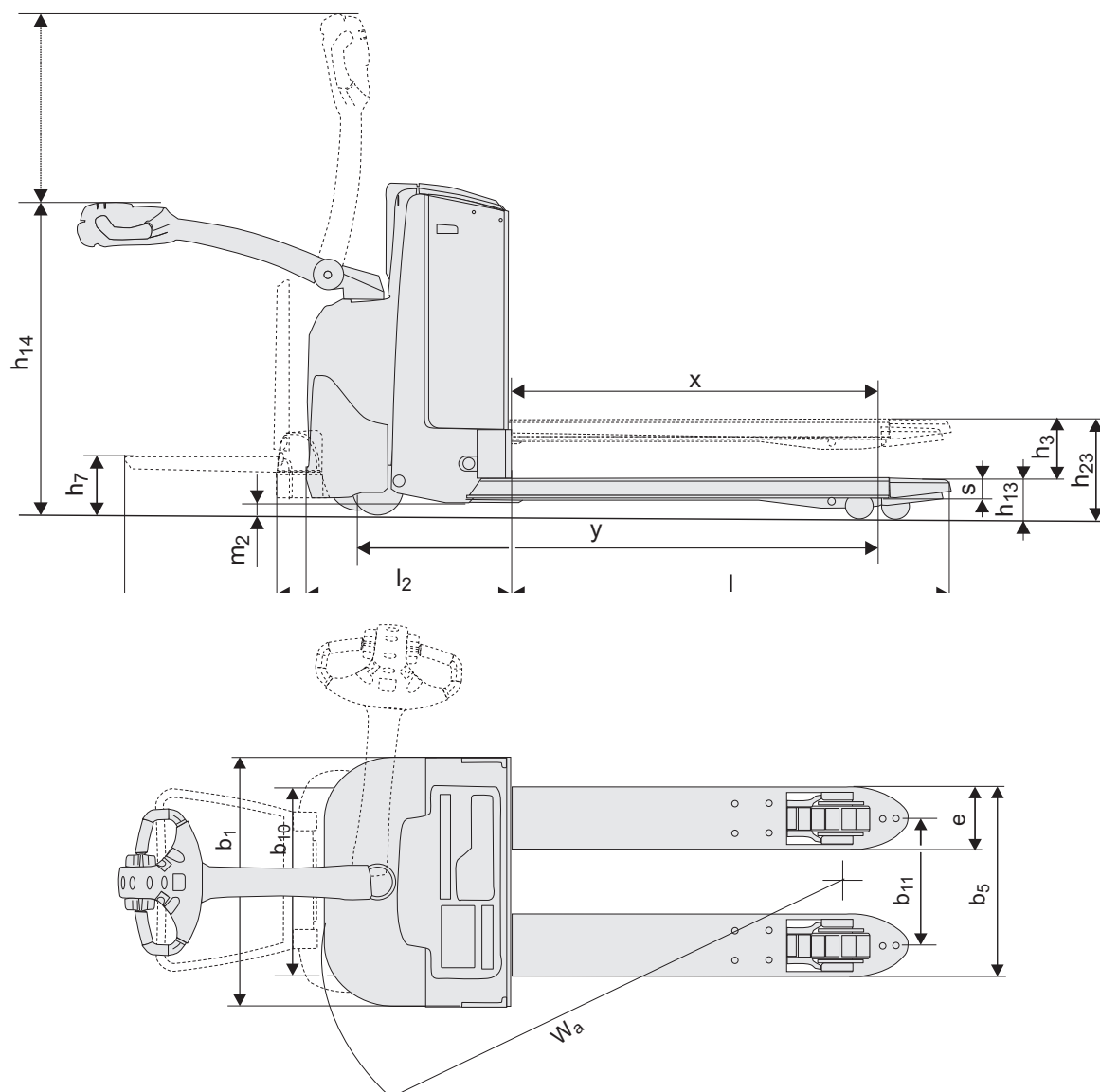
Dane oparte o zestaw podstawowy: Średnia komora bateryjna

Rzeczywiste parametry i wymiary wózka mogą różnić się od nominalnych (w granicach tolerancji).

Toyota Material Handling Manufacturing Sweden zastrzega sobie możliwość zmian w danych technicznych bez wcześniejszego powiadomienia.

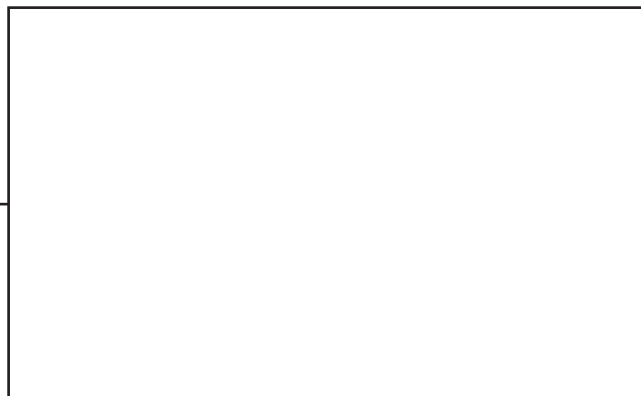
Baterie w zależności od wymiarów

Wymiary		Bateria wymieniana		LWE180			LWE200			LWE250			
				od góry			od góry			z boku	od góry		z boku
		Komora bateryjna	Średnia	Duża	DIN	Średnia	Duża	DIN	Duża	Średnia	Duża	Duża	
1.9	Rozstaw osi	y	mm	1287	1337	1297	1287	1337	1297	1337	1287	1337	1337
4.19	Długość całkowita bez platformy z podniesioną platformą	l_1	mm	1688	1738	1698	1688	1738	1698	1738	1688	1738	1738
		l_1	mm	—	—	—	1773/2163	1823/2213	—	1823/2213	—	—	—
4.20	Długość do przedniej powierzchni widel bez platformy z podniesioną platformą	l_2	mm	538	588	548	538	588	549	599	538	588	588
		l_2	mm	—	—	—	623/1013	673/1063	—	673/1063	—	—	—
4.33	Szerokość ścieżki dla palet 1000x1200 w poprzek bez platformy z podniesioną platformą	A_{st}	mm	1899	1948	1768	1899	1948	1768	1948	1899	1948	1948
		A_{st}	mm	—	—	—	1984/2384	2033/2433	—	2033/2433	—	—	—
4.34	Szerokość ścieżki dla palet 800x1200 wzdłuż bez platformy z podniesioną platformą	A_{st}	mm	1949	1998	1968	1949	1998	1968	1998	1949	1998	1998
		A_{st}	mm	—	—	—	2034/2434	2083/2483	—	2083/2483	—	—	—
4.35	Promień skrętu bez platformy z podniesioną platformą	W_a	mm	1447	1496	1466	1447	1498	1466	1496	1447	1496	1496
		W_a	mm	—	—	—	1532/1932	1581/1981	—	1581/1981	—	—	—
6.4	Napięcie baterii, pojemność nominalna K_s		V/Ah	24/225	24/300	24/250	24/225	24/300	24/250	24/260	24/225	24/300	24/260
6.5	Ciężar baterii, min.—max.		kg	180-220	220-270	180-222	180-220	220-270	180-222	220-230	180-220	220-270	220-230



Cechy wózka:

- System BT Powerdrive
- System BT Castorlink
- Click-2-creep
- Sterowanie końcami palców
- Tymczasowa redukcja prędkości – przycisk żółwia
- Elektroniczny system hamowania
- Elektroniczna regulacja prędkości
- Bezpieczeństwo operatora
- Schowki
- Automatyczne wyłączenie
- Programowalność parametrów
- Łatwy dostęp podczas konserwacji
- Wbudowany prostownik (opcja)
- Toyota I_Site: System zarządzania flotą wózków (opcja)
- Olej hydrauliczny do pracy w niskich temperaturach (opcja)
- Podnoszona platforma w LWE200 (opcja)



TP-Technical Publications, Sweden — 746892-470, version 4, 2017-10-25